

# Study on Implementation and Navigation of Autonomous Mobile Service Robots

松本, 耕平

<https://hdl.handle.net/2324/4784642>

---

出版情報 : Kyushu University, 2021, 博士 (工学), 課程博士  
バージョン :  
権利関係 :

氏 名	松本 耕平		
論 文 名	Study on Implementation and Navigation of Autonomous Mobile Service Robots (自律移動型サービスロボットの実装とナビゲーションに関する研究)		
論文調査委員	主 査	九州大学	准教授 安 琪
	副 査	九州大学	教授 倉爪 亮
	副 査	九州大学工学研究院	教授 田原 健二

### 論 文 審 査 の 結 果 の 要 旨

本論文は、準天頂衛星システムや第5世代移動通信システムを活用した自律移動型サービスロボットの構成法、および深層強化学習を用いた動的環境における移動ロボットのナビゲーション手法を提案し、実験によってそれらの有効性を実証したものであり、情報知能工学上価値ある業績であり、博士（工学）の学位に値するものと認める。